



ПРОГРАМИРАЊЕ ДИНАМИЧКИХ СИСТЕМА

Проф. др Милан Матијевић

На постојећој опреми заснован је наставни концепт предмета који треба да приближи кључне инжењерске принципе у планирању, моделирању и реализацији кретања динамичких система.

Значајним делом, ради се о трансферу предмета MIT 6.01 <http://mit.edu/6.01/>

Програмира се у Pythonу мобилни робот (Pioneer 3DX robot, Lego robot), као аутономни систем, и као представник шире класе техничких система који путем сензора и актуатора интерагују са окружењем. Значајки структуриран и програмиран систем може потиснути (у мањој или већој мери, или потпуно) утицаје својих физичких ограничења, и постићи рад на нивоу жељених перформанси. Илустрације ради видети <http://www.youtube.com/watch?v=QgzGUVxm4ck> и сл.

Заинтересовани студенти се могу за више информација обратити на matijevic@kg.ac.rs

